

1) probeta; 2) LVDT (deformación axial); 3) sensor láser (deformación radial); 4) célula de carga; 5) LVDT (desplazamiento vertical del láser); 6) presión de confinamiento (aire/aceite silicona); 7) cámara inferior para aplicar la tensión vertical; 8) presión de aire; 9) presión de agua (al medidor de volumen); 10) presión de agua (al sistema de desaireado); 11) disco cerámico AVEA; 12) anillo poroso; 13) cámara concéntrica de metacrilato; 14) cámara de acero inoxidable; 15) motor de desplazamiento vertical; 16) conexiones al sistema de adquisición de datos; 17) tornillo superior de bloqueo de carga; 18) pistón superior; 19) pistón de carga.

Figura 3.21a Esquema de la Célula triaxial con control de succión.

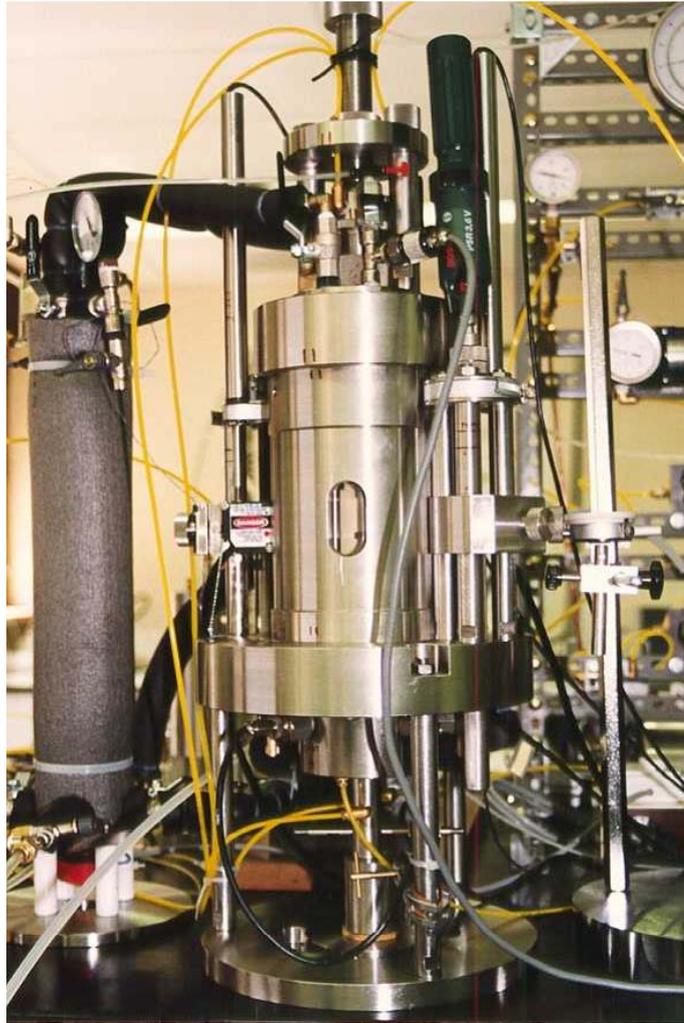


Figura 3.21b Foto de la célula triaxial con control de succión.



a)



b)

Figura 3.22 a) Célula de carga roscada entre el cabezal y pistón superior; b) Pieza de alineación no-contacto en la ejecución de los ensayos isotropos.